

ОЦЕНКА МАКСИМАЛЬНОГО СИЛОВОГО ВОЗДЕЙСТВИЯ ПАДАЮЩЕГО ГРУЗА НА ВЕРЕВКУ

Макашова З.Э.

*Канд.техн.наук, доцент БГТУ «ВОЕНМЕХ»,
г.Санкт-Петербург, РФ*

Чередниченко Л. А.

*Канд.техн.наук
г.Санкт-Петербург, РФ*

АННОТАЦИЯ

В статье предлагается метод расчета предельного силового воздействия падающего груза на спортивную веревку без учета и с учетом потерь. С помощью механической характеристики веревки и анализа энергетических процессов в ней получены формулы максимального удлинения веревки и наибольшей силы упругости в конце падения груза. Выполнено аналитическое исследование влияния эффекта трения на процессы в веревке. Приведены примеры расчетов для разных типов веревок и их геометрических размеров.

Ключевые слова: спортивная веревка, механическая характеристика, силовое воздействие, упругость, коэффициент трения, частота колебаний.

Задача определения величины силового воздействия падающего груза на спортивную веревку может решаться экспериментально [1, с.3; 2, с.21] или аналитическим путем, если известны параметры веревки: коэффициенты потерь и упругости [3, с.40]. И в том, и в другом случае требуется значительное время для получения конечного результата. Однако, в некоторых случаях достаточно оценить лишь максимальное значение силового воздействия падающего груза с последующей оценкой влияния потерь.

В данной статье предлагаются приближенные методы аналитического решения этой задачи в два этапа. На первом этапе рассматривается энергетический процесс, связанный с инерцией падающего груза и упругостью веревки. Потери энергии на трение в веревке не учитываются. Второй этап ориентирован на учет потерь путем решения уравнения, связывающего силы, действующие на веревку. Коэффициенты уравнения определены приближенно с использованием статических характеристик веревки.

1. Получим формулу для расчета максимального силового воздействия с помощью механической характеристики $F_y(x)$ веревки, считая ее деформацию упругой. Характеристика связывает силу упругости с удлинением веревки x под действием груза весом $P = mg$. Для всех веревок механические характеристики имеют вид парабол, причем $F_y(0) = 0$, т.е. могут быть записаны следующим образом:

$$F_y(x) = a x^n, \quad (1)$$

где a – коэффициент, характеризующий упругость.

Например, для одной из спортивных динамических веревок, технические данные которой приведены в [4, с.5], получена функциональная связь типа (1) во всем диапазоне изменения нагрузки [2]:

$$F_y(x) = a x^2, \quad a = 10^5 l_n^{-2}, \quad (2)$$

здесь l_n – начальная длина ненагруженной веревки.

Парабола второго порядка (2) описывает механическую характеристику, которая проходит через точку со значением номинального веса груза 100кг

(удлинение веревки $0,1 l_n$) и точку разрыва (удлинение веревки $0,5 l_n$). Координаты первой точки обычно заданы в паспорте каждой спортивной веревки. Если крутизна характеристики (степень n) требует уточнения, то необходимо экспериментально получить координаты второй точки. Поскольку максимальное силовое воздействие на веревку значительно превышает вес нагрузки, то в этом опыте вес груза должен быть не менее $5 P$.

Для примера ограничимся квадратичной зависимостью силы упругости от удлинения веревки (2). Коэффициент упругости будем рассчитывать при номинальном значении веса груза. Пусть масса падающего груза равна m , высота падения h , фактор падения $\kappa_\phi = h / l_n$. Потенциальная энергия груза в начале падения $W_n = mg \kappa_\phi l_n$, кинетическая энергия в конце свободного падения $W_k = 0,5 m V_0^2$. Из равенства этих энергий получим скорость в начале растяжения веревки $V_0 = (2g \kappa_\phi l_n)^{0,5}$. Кинетическая энергия груза преобразуется в потенциальную энергию веревки за счет упругости. Приращение энергии веревки равно: $\Delta W_{пв} = F_y(x) \Delta x$.

В конце падения скорость груза равна нулю, а удлинение веревки принимает максимальное значение x_m . Энергия, запасенная веревкой, находится интегрированием:

$$W_{пв} = \int_0^{x_m} F_y(x) dx = \int_0^{x_m} a x^2 dx = a x_m^3 / 3.$$

Поскольку потери в веревке не учитываются, то $W_k = W_{пв}$ и

$$0,5 m V_0^2 = a x_m^3 / 3.$$

Из последнего равенства определяется максимальное удлинение веревки, а затем наибольшее усилие F_{ym} . Для рассматриваемого примера $a = 10^5 l_n^{-2}$ имеем

$$x_m = 6,69 \times 10^{-2} (\kappa_\phi m)^{1/3} l_n \text{ (м)}, \quad (3)$$

$$F_{ym} = 4,48 \times 10^2 (\kappa_\phi m)^{2/3} \text{ (кН)}. \quad (4)$$

Отметим, что удлинение веревки зависит от начальной ее длины и фактора падения, а максимальное усилие при данном κ_ϕ от l_n не зависит.

Введем коэффициент, характеризующий превышение наибольшей силы упругости (4) над силой веса груза P

$$b = F_{ym} / P = 44,8 (\kappa_\phi)^{2/3} (m)^{-1/3}.$$

Составим таблицу значений F_{ym} , b , x_m при $l_n = 3, 7$ м, $m = 100$ кг, $\kappa_\phi = 0,1 \dots 1$. В ней же приведены сведения для статической веревки, которая при той же массе номинальной нагрузки имеет удлинение

$0,05 l_n$ ($a = 4 \times 10^5 l_n^{-2}$). В этом случае формулы типа (3),(4) имеют вид:

$$x_m = 4,22 \times 10^{-2} (\kappa_\phi m)^{1/3} l_n \text{ (м)},$$

$$F_{ym} = 7,12 \times 10^2 (\kappa_\phi m)^{2/3} \text{ (кН)}.$$

Таблица. Значения определенных величин для двух типов веревок.

Веревка	l_n (м)	κ_ϕ	0,1	0,3	0,5	0,7	1
динамическая	3; 7	F_{ym} (кН)	2,08	4,32	6,08	7,61	9,65
		b	2,08	4,32	6,08	7,61	9,65
	3	x_m (м)	0,431	0,622	0,739	0,827	0,931
	7	x_m (м)	1,01	1,46	1,72	1,93	2,17
статическая	3; 7	F_{ym} (кН)	3,35	6,84	9,63	12,05	15,2
		b	3,35	6,84	9,63	12,05	15,2
	3	x_m (м)	0,272	0,392	0,466	0,521	0,586
	7	x_m (м)	0,636	0,92	1,08	1,22	1,37

Анализ результатов расчета показывает, что фактор падения существенно влияет на силу упругости. Так, для динамической веревки (удлинение $0,1 l_n$) при $\kappa_\phi = 1$ она превышает вес груза почти в 10 раз, а для статической (удлинение $0,05 l_n$) - в 15 раз. При неизменном коэффициенте упругости длина веревки не влияет на превышение b силы упругости над силой веса груза.

2. Учет трения в веревке снизит расчетное значение усилия, ибо часть кинетической энергии падающего груза преобразуется в тепло. Характер влияния коэффициента трения на динамический процесс практически не изучен.

Рассмотрим возможную оценку влияния трения на расчет максимального усилия. Будем считать, что сила трения удовлетворяет закону Стокса $F_T = k_T \dot{x}$, причем коэффициенты трения неизменны и при $l_n = 3$ и 7 м равны $k_T = mg/V_0 \approx 129$ и $84,7$ Нс/м [3, с.40]. Коэффициенты упругости определим с помощью механической характеристики (2), как динамические коэффициенты при номинальной нагрузке и тех же длинах динамической веревки $k_{y0} = d F_y(x) / dx|_{x=0} = 2k_{y0} = 6,66 \times 10^3, 2,86 \times 10^3$ (Н/м).

Введение постоянных коэффициентов k_T и k_{y0} позволяет перейти от нелинейного уравнения, связывающего силы, действующие на веревку [3, с.40], к линейному дифференциальному уравнению относительно приращения x ее длины, которое приближенно описывает динамический процесс:

$$m \ddot{x} + k_T \dot{x} + k_{y0} x = P.$$

Решение этого уравнения имеет вид:

$$x(t) = A_m e^{-\beta t} \sin(\omega t + \Psi) + x_0,$$

здесь A_m и Ψ – амплитуда и начальная фаза колебания, β и ω – коэффициент затухания и угловая частота процесса, x_0 – установившееся значение приращения длины l_n .

Коэффициент β определяет скорость затухания рассматриваемого колебания, т.е. влияние тепловых потерь на динамический процесс в веревке. Значения коэффициентов для рассматриваемых длин l_n находятся из равенств, приведенных в [2, с.40]:

$$\beta = k_T/2m = 0,65 \text{ и } 0,423 \text{ с}^{-1}, \quad \omega = (k_{y0}/m)^{0,5} = 8,16 \text{ и } 5,35 \text{ с}^{-1}.$$

Чтобы установить результирующее подавление силового воздействия за счет потерь, рассчитаем множитель $e^{-0,5\beta \pi/\omega} = 0,883$ и $0,746$ за время, равное четверти периода колебаний. Следовательно, для принятых допущений в случае динамической веревки уменьшение силового воздействия определяется следующими коэффициентами приблизительно $0,9$ при $l_n = 3$ м и $0,75$ при $l_n = 7$ м.

Заметим, однако, что реальные процессы, приведенные, например, в [1, с.3], развиваются быстрее. Поэтому для более строгого аналитического исследования необходимо уточнить опытным путем значение коэффициентов трения k_T .

В заключение отметим, что выполненные в статье исследования показывают гибкость аналитических методов и полезность их применения в случае широкого диапазона изменения параметров как новых веревок, так и бывших в употреблении.

При проведении экспериментов необходимо обратить внимание на изучение процессов, связанных с потерями в веревке. Это полезно для понимания и исследования динамики, а также определения диапазонов допустимых изменений коэффициентов потерь, которые, в частности, могут быть показателем старения веревки.

Литература

1. Jagues Gudefin. Эксперименты в области механики при спелеоспасении. 1994-1996г.г. - с.14
2. A. Long, M. Lyon, G. Lyon. Industrial rope access. Contract research. Report 364/ 2001.- с.21
3. Макашова З.Э., Чередниченко Ф.Л., Чередниченко Л.А. О динамике спелеоверевки при падении груза. Сб. статей МНПК (25 октября 2017г., г.Уфа). В 2 ч. Ч.1/ - Уфа: ОМЕГА САЙНС, 2017. - 224с.
4. Петко Недков. Азбука одноверевочной техники. Перевод с болгарского, 1991г. – 5с.

© З.Э.Макашова, 2018
Л.А.Чередниченко, 2018